

(11)Publication number:

10-313027

(43) Date of publication of application:

24.11.1998

(51)Int.Cl.

HO1L 21/66 GO1N 21/88 GO1N 23/225 GO1N 27/60 GO1R 1/06 GO1R 31/302 HO1J 37/28

(21) Application number:

10-004689

(71)Applicant:

SCHLUMBERGER TECHNOL INC

(22)Date of filing:

13.01.1998

(72)Inventor:

TALBOT CHRISTOPHER G

LO CHIWOEI WAYNE ORJUELA LUIS CAMILO

WANG LI

(30)Priority

Priority number: 97 782740

Priority date :

13.01.1997

Priority country:

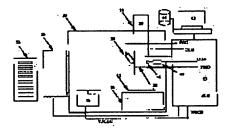
US

(54) **DETECTING METHOD AND DEVICE OF DEFECTIVE WAFER**

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To enable the concealed defectives to be disclosed by a method wherein the electric charge is applied to a wafer in a specific state to obtain voltage contrast data so as to detect a component at a different voltage by analyzing these data.

SOLUTION: A low energy electron supply source 24 is inserted from the side of a column 20 so as to flood a wafer 22 in the vision of the column 20 with electrons. Besides, in the case of scanning the electronic beams, a secondary electron detector 26 is provided for detecting the secondary electrons emitted from the surface of the wafer 22. In order to optimize the capacity of a detector 26 detecting the the voltage contrast between a floating component in the wafer 22 and another grounded component, a filter mesh 28 is provided between the wafer 22 and the detector 26. The mesh 28 is held at the bias voltage so that the electrons at higher than the specified energy may pass the detector 26 further to be detected. Besides, the response from the detector 26 is enhanced by a photoelectronic doubling tube 30.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of

rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2000 Japanese Patent Office

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平10-313027

(43)公開日 平成10年(1998)11月24日

(51) Int.Cl. ⁶		識別記号	F I						
H01L	21/66			H01L 2		21/66	B L		
G01N	21/88			G 0 1 N		1/88	E		
	23/225				2	3/225			
	27/60				2	7/60		Z	
			審查請求	未請求	請求項	頁の数42	OL	(全 16 頁)	最終頁に続く
(21)出願番号		特願平10-4689		(71)出願人 591068137					
				i		シュル	ンベル	ジェ テクノ	ロジーズ,イ
(22)出願日		平成10年(1998) 1月13日		ンコーポレイテッド					
						SCH	LUM	BERGER	TECHNO
(31)優先権主張番号		08/782740				LOG	IES	, INCOR	POATED
(32)優先日		1997年1月13日				アメリ	力合衆	国, カリフ	ォルニア
(33)優先権主張国		米国(US)		95115, サン ノゼ, テクノロジー ド				ノロジー ド	
						ライブ	1601		
				(72)	発明者	クリス	トファ	ー グラハム	タルポット
						アメリ	カ 合衆	国, カリフ	ォルニア
						94025,	火	レロ パーク。	フォーティ
						ーンス	アベ	ニュー 658	
				(74)	代理人	弁理士	小橋	一男(外	1名)
									最終頁に続く

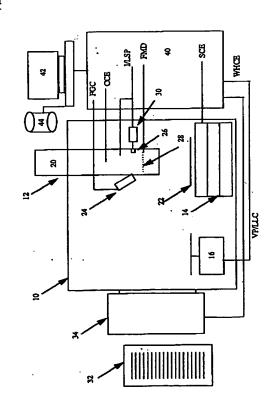
(54) 【発明の名称】 ウエハにおける欠陥を検知する方法及び装置

(57) 【要約】

【課題】 半導体ウエハ内に隠されている欠陥を検知することの可能な電気的欠陥検知方法及び装置を提供する。

【解決手段】 本発明に基づく半導体ウエハにおける電気的欠陥を検知する方法は、(a)電気的に分離されている構成体が電気的に接地されている構成体と相対的にある電圧へ上昇されるようにウエハへ電荷を付与し、

(b)電子ビームを使用してこのような構成体を含むウエハの少なくとも1部に対して電圧コントラストデータを獲得し、(c)該電圧コントラストデータを解析してこのような構成体に対する所定の電圧と異なる電圧にある構成体を検知する、上記各ステップを有している。電圧コントラストデータは多数の形態のうちの1つをとることが可能であり、簡単な形態においては、電子ビームのラインスキャン上の多数の位置に対するデータを採取し且つ一連の電圧レベル及びスキャン位置として表示させるか又は格納することが可能である。一方、一連のスキャンからのデータを電圧コントラスト画像として表示することが可能である。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 半導体ウエハ上のダイにおける電気的欠陥を検知する方法において、

- (a) 前記ダイ内の電気的に分離されている構成体が電 気的に接地されている構成体と相対的にある電圧へ上昇 されるように前記ウエハの所定の領域へ電荷を付与し、
- (b) 前記ダイの領域内の構成体に対する電圧コントラストデータを得るために前記領域をプロービングし、
- (c) 前記電圧コントラストデータを解析してこのよう な構成体に対する所定の電圧と異なる電圧にある構成体 を検知する、上記各ステップを有しており、前記電荷を 付与するステップが、前記領域がプロービングされる分解能よりも著しく低い分解能において前記領域へ電荷を 付与するように実施されることを特徴とする方法。

【請求項2】 請求項1において、ステップ(a)が前記がイの前記領域を比較的低いエネルギの電子でフラッディングさせることを特徴とする方法。

【請求項3】 請求項2において、前記フラッディングステップが、単一のステップで前記領域の少なくとも主要な部分へ電子を付与することを特徴とする方法。

【請求項4】 請求項1において、ステップ(b)が前記構成体と交差する一連のスキャンラインで前記領域を横断して荷電粒子ピームをスキャニングすることを特徴とする方法。

【請求項5】 請求項4において、前記荷電粒子ピーム が前記領域の全面積よりも実質的に少ない面積をスキャ ンすることを特徴とする方法。

【請求項6】 請求項1において、ステップ(b)が前記がイの前記領域の電圧コントラスト画像を得ることを特徴とする方法。

【請求項7】 請求項6において、ステップ(c)が前記電圧コントラスト画像を前記所定の電圧にある対応する構成体の画像と比較することを特徴とする方法。

【請求項8】 請求項6において、ステップ(c)が前記電圧コントラスト画像を前記ウエハ上の他の箇所の対応する構成体の画像と比較し且つ該画像の間の差異を決定することを特徴とする方法。

【請求項9】 請求項1において、ステップ(c)が前 記電圧コントラストデータを設計データから決定した該 構成体に対する予測電圧と比較することを特徴とする方 法。

【請求項10】 請求項1において、ステップ(c)が 短絡、ゲート短絡、開放ビア、導体を架橋する破損され ている導体線、及び行方不明の拡散部からなるグループ から選択された欠陥の存在を決定するために前記電圧コントラストデータを解析することを特徴とする方法。

【請求項11】 請求項1において、更に、前記ウエハを欠陥について光学的に検査し且つこのような検査によって検知された欠陥を前記電圧コントラストデータの解析によって検知された欠陥と比較することを特徴とする

方法。

【請求項12】 請求項11において、更に、光学的検査によって検知されたどの欠陥が前記コントラストデータとの比較により前記構成体に関し電気的な影響を有するものでないかを決定することを特徴とする方法。

【請求項13】 請求項1において、前記ウエハに対して適用される製造処理ステップによって分離されるステップ(a) - (c)を繰返し行なうことを特徴とする方法。

【請求項14】 半導体ウエハ上のダイ内の電気的欠陥 を検知する装置において、

- (a) 前記ダイ内の電気的に分離されている構成体が電気的に接地されている構成体と相対的にある電圧へ上昇されるように前記ウエハの所定の領域へ電荷を付与する手段、
- (b) 前記電荷を付与する手段よりも著しく高い分解能を持っており、このような構成体を含むダイの領域に対して電圧コントラストデータを得るためのプローブ、
- (c) このような構成体に対する所定の電圧と異なる電圧にある構成体を検知するために前記電圧コントラストデータを解析する手段、を有することを特徴とする装置。

【請求項15】 請求項14において、前記ウエハへ電 荷を付与する手段が荷電粒子フラッドガンを有している ことを特徴とする装置。

【請求項16】 請求項15において、前記荷電粒子フラッドガンが前記ウエハに対して比較的低いエネルギの電子を付与することを特徴とする装置。

【請求項17】 請求項14において、前記プローブが 前記ダイの前記領域を横断して電子ビームをスキャンす る電子ビームプローブ装置を有することを特徴とする装 置。

【請求項18】 請求項14において、前記電子ビームプローブが、更に、電子ビームを前記領域を横断してスキャンさせる場合に前記ダイから射出される二次電子に対する検知器を有していることを特徴とする装置。

【請求項19】 請求項17において、前記電子ビームプローブが前記領域の全面積よりも実質的に小さな面積を横断して前記ビームをスキャンすることを特徴とする装置。

【請求項20】 請求項14において、前記電圧コントラストデータを解析する手段が、前記領域から得られた電圧コントラストデータを、別のデバイスの対応する領域から得られた電圧コントラストデータと比較することを特徴とする装置。

【請求項21】 請求項14において、前記電圧コントラストデータを解析する手段が、前記電圧コントラストデータを、前記ダイに対して設定データから派生される予測された電圧コントラストデータと比較する手段を有していることを特徴とする装置。

【請求項22】 半導体ウエハ上のデバイスであって、 接地電圧にある構成体と接地と相対的なフローティング 電圧にあるその他の構成体とを具備するデバイスにおけ る電気的欠陥を検知する方法において、

(a) 前記構成体と交差するように一連の離隔されたスキャンラインで前記デバイスの所定領域の表面を横断して荷電粒子ビームをスキャニングし、

(b) 前記一連における各スキャンラインに対し電圧コントラストデータを獲得し、

(c) 前記スキャンラインからの電圧コントラストデータを解析してその構成体に対する所定電圧に対して異なる電圧にある構成体が存在するか否かを決定する、上記各ステップを有することを特徴とする方法。

【請求項23】 請求項22において、前記荷電粒子ビームが前記スキャンラインの間隔と比較して前記スキャンラインに沿って実質的により大きな分解能でスキャニングされる電子ビームを有していることを特徴とする方法。

【請求項24】 請求項23において、前記電子ビームが前記所定の領域の50%未満をカバーするようにスキャニングさせることを特徴とする方法。

【請求項25】 請求項23において、前記スキャンラインの間隔が前記構成体の実質的に全てが前記スキャンラインによって交差されることを確保するように選択されることを特徴とする方法。

【請求項26】 請求項22において、1本のスキャンラインに対する電圧コントラストデータを前記ウエハ上の別のデバイス上の対応するラインに対して得られたものと比較することを特徴とする方法。

【請求項27】 半導体ウエハ上のデバイスにおける電気的欠陥を検知する装置において、

(a) 前記デバイスにおける構成体と交差するように一連の離隔されたスキャンラインで前記デバイスの表面の 所定領域を横断して荷電粒子ピームをスキャニングさせ る荷電粒子ピームプロープ、

(b) 前記スキャンラインに対する電圧コントラストデータを得るための二次粒子検知器、

(c) その構成体に対する所定の電圧に対し異なる電圧 にある構成体が存在するか否かを決定するために前記電 圧コントラストデータを解析する手段、を有することを 特徴とする装置。

【請求項28】 請求項27において、前記荷電粒子ビームプローブが前記スキャンラインの間隔と比較して前記スキャンラインに沿って実質的により大きな分解能でスキャニングされる電子ビームを有していることを特徴とする装置。

【請求項29】 請求項28において、前記プローブが 前記所定の領域の50%未満にわたり前記電子ピームを スキャニングさせることを特徴とする装置。

【請求項30】 請求項27において、前記電圧コント

ラストデータを解析する手段が、前記データを別の装置 から得られた対応するデータと比較して両者の間に差異 が存在するか否かを決定するための手段を有しているこ とを特徴とする装置。

【請求項31】 請求項27において、更に、前記ウエハを前記電子ピームプローブと相対的に移動させることの可能な前記ウエハ用のステージを有することを特徴とする装置。

【請求項32】 請求項15において、前記プローブがカラム軸と対物レンズとを具備する荷電粒子ビームカラムを有しており、且つ前記荷電粒子フラッドガンが該カラム内に位置されており、従って前記フラッドビームが前記対物レンズから出る場合に前記フラッドビームが前記カラム軸に対して平行であることを特徴とする装置。

【請求項33】 請求項32において、前記プローブが、更に、一次ビーム供給源を有しており、更に、前記ウエハと相対的な前記カラムの作業距離を変更することなしに、前記供給源からの一次ビーム及び前記フラッドガンからのフラッドビームを交互に前記ウエハへ付与するためのビームスイッチング要素を有していることを特徴とする装置。

【請求項34】 請求項33において、更に、前記一次 ビームか又は前記フラッドビームのいずれかが前記ウエ ハへ付与されるかを選択するための制御可能な偏向器を 有していることを特徴とする装置。

【請求項35】 請求項34において、前記偏向器が一対の実質的に同心状の部分的球状電極を有していることを特徴とする装置。

【請求項36】 請求項32において、前記カラムが、フラッドピームスポットよりも著しく大きな前記ウエハの領域にわたり前記フラッドピームをスキャニングさせるラスタースキャニングコイルを有していることを特徴とする装置。

【請求項37】 請求項32において、前記カラムが、フラッドピームスポットよりも著しく大きな前記ウエハの領域にわたり前記フラッドピームをスキャニングさせるための静電偏向器を有することを特徴とする装置。

【請求項38】 請求項33において、前記カラムがフラッドピームスポットよりも著しく大きな前記ウエハの領域にわたり前記フラッドピームをスキャニングさせ且つ一次ピームスポットよりも大きな前記ウエハの領域にわたり前記一次ピームをスキャニングさせる1組のラスタースキャニングコイルを有することを特徴とする装置。

【請求項39】 請求項32において、前記フラッドガンが数百μAのビーム電流を持ったフラッドビームを送給することが可能であることを特徴とする装置。

【請求項40】 請求項1において、電荷が付与される 前記所定の領域が、前記ダイの別の部分への不所望の抵 抗性短絡を有する導体を包含しており、且つ付与される 電荷の量が前記導体を充電させて、フローティング導体 と接地されている導体との間に電圧コントラストを確立 するのに充分なものであることを特徴とする方法。

【請求項41】 請求項1において、前記電荷が付与される前記所定の領域が大きなフローティング導体ネットワークを包含しており、且つ付与される電荷の量が、前記ネットワークを充電させて、前記ネットワークと前記ダイの周りの構成体との間に電圧コントラストを確立させるのに充分なものであることを特徴とする方法。

【請求項42】 請求項1において、前記ダイが複数個の大きなネットワークを有しており、前記電荷が付与される前記所定の領域が、前記ネットワークのうちの第一のネットワークの一部を有しており、且つ前記電圧コントラストデータの解析が、前記ネットワークのうちの第二のネットワーク上において電荷を検知することが可能であるか否かを決定することを特徴とする方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は半導体集積回路の製造において使用されるウエハ上に形成されるダイにおける欠陥を検知するために使用する方法及び装置に関するものである。特に、本発明は、これらのダイから製造される集積回路デバイス(装置)の性能に影響を与え且つそうでなければ従来の検査手順において見つけることの不可能なダイ内の欠陥を検知するために製造処理期間中に電子ビーム装置を使用してこのようなウエハを検査することの可能な技術に関するものである。

[0002]

【従来の技術】半導体の製造プロセスは、典型的に直径が8インチの円形状のシリコンウエハの処理を包含している。該処理は、酸化及び付着、リソグラフィ、エッチング、ドーピング(注入及び拡散)等の一連のステップの繰返しを包含している。使用される生産プロセスの成熟度に依存して、処理ステップ間において、粒子/生産欠陥、マスク整合及びクリチカル(臨界的)寸法測定に対してウエハを検査する場合がある。検査の頻度は、プロセスの開発段階における全てのウエハについて行なうもの、又は成熟したプロセスからの交互の生産ロットからのウエハについて行なうことが可能である。

【0003】粒子(生産欠陥)検知は、製造プロセスにおいて導入された汚染粒子の存在、又はデバイス(装置)の構成体内に不所望の特徴を発生させるような処理上の欠陥が発生した区域のいずれかを検知する。例えばテンコア(Tencor)インストルメンツ又はKLAインストルメンツによって提供されているような現在の粒子検知方法は、米国特許第4,347,001号、第4,378,159号、第4,755,874号、第,766,324号、第4,845,558号、第4,898,471号、第5,030,008号、第5,131,755号、第5,264,912号、第5,27

6,498号、第5,355,212号、第5,41 6,594号、第5,438,413号及び欧州特許出 願62478Aに記載されているような光学的技術、又 はKLA SEMSpecシステムのようなトポグラフィ(地形的)画像形成スキャニング電子顕微鏡技術、又 はJP61-88294に記載されているような技術を 使用して、ウエハの表面からのトポロジィ情報を得ることを包含している。

【0004】これらの現在の技術は、「キラー」欠陥と して知られる完成した集積回路(IC)の動作に影響を 与えるような欠陥(粒子)と、「迷惑」欠陥として知ら れる悪影響を与えることのないような欠陥との間の区別 を行なうものではない。迷惑欠陥は検知された欠陥の9 0%を占める場合があるので、そうでなければ動作可能 なICの許容可能な歩留まりを発生するウエハが拒否さ れることがないことを確保するために何らかの形態の再 検討が必要である。この再検討は、現在のところ、手作 業である。検査システムによって識別された欠陥を含む ウエハの画像を検査することによって欠陥を類別する。 再検討は、典型的に、光学的又はスキャニング電子顕微 鏡(SEM)再検討ステーション上で実施される。オペ レータが従来の経験及び欠陥位置に基づいて欠陥を類別 し且つ表の形とする。ウエハの歩留まりに影響を与える 迷惑欠陥の数を減少させるために、比較的遅く手作業の 欠陥類別が現在の唯一の方法である。このプロセスは欠 陥が完成したデバイス (装置) の性能に影響を与えるか 否かの直接的な情報を与えるものではない。

【0005】これらの方法は、更に、それが迷惑欠陥で あるか又はキラー欠陥であるかに拘らず、表面から見る ことのできない欠陥を検知することが不可能であるとい う問題を有している。目に見えないキラー欠陥は、例え ば、開放ビア(vias)、不完全なビア孔及びゲート 酸化物完全性問題等の問題を包含している。これらの全 ては動作不可能なデバイスとさせることが可能である が、現在のインライン欠陥検知システムで検知すること は不可能である。更に、半導体の幾何学的形状がますま す小型化するに従い、精度が分解能の光学的回折限界に よって制限されるために、光学的技術の有用性は低下す る。0. 25 μmの幾何学的形状の集積回路の場合、半 導体製造プロセスにおいて一般的に遭遇する50%未満 のキラー欠陥は、短波長UV範囲内で動作する場合であ っても、光学的技術を使用して観察することが可能であ る。光学的技術は、又、化学機械的研磨ステップの後に おいてはその動作の有効性が低下する。何故ならば、平 坦な表面が形成され、ある光学的欠陥検知方法において は重要な要素である散乱光が欠陥によって発生される蓋 然性が低下するからである。

【0006】ダイとダイとの比較方法を使用したSEM を基礎とした検査システムが提案されている。このよう なシステムは、トポグラフィ即ち地形的な情報を得るた めに最適化されている。公知の技術は小さなピクセル寸法 $(0.1\mu m)$ を有しており、従って、完全なウエハに対して10乃至80時間の程度の非常に長い検査時間を有している。これは、迷惑欠陥検知の高い発生率と結合されて、このような技術を生産のために使用することを好ましくないものとしている。トポグラフィ即ち地形的なデータは隠れた欠陥を露見させるものではなく、従って光学的方法の欠点を有している。ウエハの電圧コントラスト画像を得るために電子ピームプローバーを使用することが従来提案されている。然しながら、これらの技術は良好な画像を得る前に、何回もウエハ上を電子ピームをスキャニングさせることを必要とするので時間がかるものである。

【0007】SEM、及び集積回路装置における構成体の機能的プロービングに対して公知のSEMの変形例である電子ビームプローバーは、デバイス即ち装置の電圧コントラスト画像を得るためにしばしば使用される。電圧コントラスト画像においては、画像形成される構成体の電圧が該画像におけるその構成体の輝度を決定する。これは電圧コントラストを向上させるために、それらのエネルギに依存して、二次電子の検知を制御するためにフィルタ電極グリッドを使用することによって達成される。このようなアプローチは、製造プロセスの信頼性のインジケータとして、ウエハ内に形成されるテスト構成体を画像形成するために使用されている。

【0008】SEMは部分的に完成したマルチチップモ ジュール基板 (MCM) における隠れた欠陥を検知する ために使用されており、且つこれらの技術の例は米国特 許第4, 415, 851号、第4, 417, 203号、 第4,443,278号に記載されている。これらの特 許は、2keV電子フラッドガンを使用してMCM基板 の導電性ネットへ電荷を付与し、次いで該MCM基板の ノードを電子ビームプロープを使用して検査し、該プロ ープをノードからノードへベクター処理して該ノードに おいて存在する電圧を測定し且つ該ネットを放電させる 技術を記載している。該電圧測定を使用して、該ネット 内の欠陥の存在を表示する。この技術で検査したMCM は、多数の完成したICデバイスを位置決めし且つ接続 させることを意図している。導体をプレチャージするた めにより高い及びより低いエネルギのフラッドガンを使 用する同様の技術がMCMに対して適用されている。

[0009]

【発明が解決しようとする課題】本発明は、以上の点に 鑑みなされたものであって、上述した如き従来技術の欠 点を解消し、上に概略した公知の光学的システムの欠点 を有することがなく且つ隠れた欠陥を解見させることの 可能な半導体ウエハを検査するのに適したシステムを提 供することを目的とする。

[0010]

【課題を解決するための手段】本発明の1側面によれ

ば、半導体ウエハにおける電気的欠陥を検知する方法が 提供され、それは、(a)電気的に分離された構成体を 電気的に接地された構成体と相対的にある電圧へ上昇さ せるようにウエハへ電荷を付与し、(b)電子ピームを 使用してこのような構成体を含むウエハの少なくとも一 部に対し電圧コントラストデータを獲得し、(c)該電 圧コントラストデータを解析してこのような構成体に対 する所定の電圧と異なる電圧にある構成体を検知する、 上記各ステップを有することを特徴としている。

【0011】電荷の付与は、典型的に、ウエハを比較的 低いエネルギ(約1keV)の電子でフラッディングす ることによって達成される。フローティングしているウ エハ内の導電性構成体がこのような電荷を保持し且つウ エハ内の接地されている構成体と比較的して上昇された 電圧に維持される。電圧コントラスト画像はこのような 構成体の間において差別化を行なう。電子ピーム又はS EM装置からの電圧コントラスト画像の採取は容易に達 成される。ウエハ上に電子ピームをスキャニングさせ且 つウエハから射出される二次電子を検知する。ウエハ上 の与えられた位置に対して検知された電子の数がその点 における該構成体の電圧を表わす。比較的高い電圧構成 体と接地電圧構成体との間のコントラストの最適化は、 フラッディング用電子のエネルギの適宜の選択及び検知 器において所定のエネルギの電子を検知することを向上 させるためにフィルタグリッド電圧を設定することによ って達成される。「フラッディング(floodin g)」という用語は、本明細書においては、例えばプロ ービング即ち探査において使用されるような高分解能で はなく、比較的発散性のビームにおいてウエハへ電子

(又はその他の荷電粒子)が付与されることを表わすために使用されている。フラッディングスポット寸法及びビーム電流は、電圧コントラストデータを得るために使用されるスポット寸法よりも数桁大きなものである場合がある。フラッディングは、プロービング(探査)供給源に加えて1つ又はそれ以上のフラッディング供給源を使用して達成することが可能である。更に、同一の供給源を、いずれの機能が実施されるかに依存してビームスポット寸法及びビーム電流の調節と共に、両方のために使用することが可能である。

【0012】電圧コントラストデータは多数の形態のうちの1つをとることが可能である。簡単な形態においては、電子ビームのラインスキャン上の多数の位置に対するデータをとることが可能であり且つ一連の電圧レベル及びスキャン位置として表示するか又は格納することが可能である。従って、別の側面においては、本発明は、半導体ウエハ上のデバイスであって、ある構成体が接地電圧にあり且つその他の構成体が接地と相対的なフローティング電圧にあるデバイスにおける電気的欠陥を検知する方法が提供され、該方法は、(a)一連の離隔したスキャンラインで前記デバイスの表面を横断して電子ビ

ームをスキャニングさせ、(b) 該一連における各スキャンラインに対し電圧コントラストデータを獲得し、

(c) 前記スキャンラインからの電圧コントラストデータを解析してその構成体に対する所定の電圧に対して異なる電圧にある構成体の存在を決定する、上記各ステップを有することを特徴としている。

【0013】電子ピームがウエハ上をスキャニングされ る態様は、ウエハ表面の全ての部分をスキャニングする ことなしに、電圧レベルを信頼性をもって決定するため に充分なデータを採取するために最適化させることが可 能である。このような最適化は、必要とされるスキャン ラインの数を減少させながら、従ってダイを検査するた めの時間を減少させながら、キラー欠陥に起因する全て の機能的欠陥を検知するために充分に詳細に構成体を検 査することを確保することを試みる。その最も簡単な形 態において、この最適化は規則的な間隔でのダイを横断 してのスキャンラインを有する場合がある。然しなが ら、これは全ての構成体が検査されることを確保するも のではない。その他のアプローチは、ダイ内の各導電性 トレースの端部を横断してのスキャニングを包含し、こ れらの位置は設計データ又は基準(参照)ダイから決定 される。スキャニング期間中にビームがある程度偏向す ることが可能であるので、これらの端部はピームの尺度 (0.2 µm) において絶対的に直線上の配置にあるこ とは必要ではなく、例えば1μmのより幅広のウインド ウ内の存在することが可能である。該ビームは、通常、 一方向にのみスキャンし、一方構成体は、典型的に、互 いに直角に位置しているので、必要な電圧コントラスト データを得るために、最初にウエハを1つの方向にスキ ャンし次いで90度回転させた後に再度スキャンするこ とが必要な場合がある。別の技術は、ウエハ上の構成体 の軸又はウエハを担持するステージの軸に対して直交す る方向にピームをスキャンさせることである。これらの スキャンラインの数及び動作は設計データの解析によっ て決定することが可能である。

【0014】別のアプローチは、電圧コントラスト画像として電圧コントラストデータを表示することである。電圧コントラスト画像又はラインスキャンデータを解析して、予定されているものよりも一層高いか又は一層では接地されている構成体を識別することが可能にある。解析は、例えばウエハ上の1つのダイからの電圧コントラストデータである1組の電圧コントラストデータである1組の電圧コントラストデータである1つのメラな組と比較し、それらので発展を決定することによって達成することが可能ある。このような比較は、同様に、光学的画像におれる。別の技術は、電圧コントラストデータを設計データ

から派生された構成体の予測された電気的性能と比較することである。

【0015】このような態様でフローティング及び接地 されている導体を検知することは、キラー欠陥を見つけ 出すための信頼性があり且つ無接触の手段を提供してい る。その構成体が既知の正しいウエハから予測されるも のと異なる電圧にあるか否かを識別するために、構成体 上の1つの位置においてのみの測定が充分である可能性 がある。半導体製造プロセスにおける導体形成ステップ 期間中に(典型的に、1-3ポリシリコンレベル及び2 -6メタル層)、ある導体は電気的に基板から分離され ており(フローティング)且つある導体は電気的に基板 へ接続されている(接地接続)。例えば、ウエハを荷電 させ且つ電子ピームでスキャニングする期間中に、フロ ーティング導体は小さな正の電圧へ充電し、且つ、電圧 コントラスト画像(トポグラフィ又は物質のコントラス トではなく)を発生するために最適化させた検知装置で 二次電子を検知する場合に、これらはくすんだように見 え、一方基板を介して接地されている導体は荷電されず 且つ同一の画像において明るく見え、且つ絶縁体は暗い バックグラウンドとして表われる。

[0016]

【発明の実施の形態】次に、図1を参照して説明する と、本発明に基づくシステムは、電子ビーム装置12 と、ステージ14と、ウエハ取扱いロポット16とを収 納している真空室10を有している。該電子ピーム装置 は、例えばカリフォルニア州サンノゼのシュルンペルジ ェテクノロジーズ、インコポーレイテッドの自動テスト 装置デビジョンから入手可能なIDS10000等のI C電子ビームプロービング装置において使用されている ようなスキャニング電子顕微鏡カラム20を有してい る。カラム20はステージ14の情報に位置されてお り、ステージ14は半導体IC製造用ウエハ22を支持 することが可能であり且つ2つの方向に移動することが 可能である(XYステージ)。ステージ14はウエハ2 2の任意の部分をカラム20の視野内に位置させること が可能であるように配設されている。低エネルギ(約1 keV)電子供給源24が該カラムの側部から挿入され ており且つカラム20の視野内におけるウエハ22を電 子でフラッディングさせるべく配設されている。該電子 ピームがスキャニングされる場合に、ウエハ22の表面 から射出した二次電子を検知するために二次電子検知器 26が設けられている。ウエハにおけるフローティング 構成体と接地されている構成体との間の電圧コントラス トを検知するために検知器26の能力を最適化させるた めに、ウエハ22と検知器26との間においてパイアス させたフィルターメッシュ28が設けられており、メッ シュ28は所定のエネルギより高い電子のみが検知器2 6を通過し且つ検知されるようなパイアス電圧に保持さ れている。該検知器の応答は光電子増倍管30によって 向上される。

【0017】ウエハ22が図示した如く真空室10内部 に位置させることが可能であり又は適宜真空室の外部に 位置させることの可能なハンドラーロボット16によっ てステージ14上に位置されている。このようなロボッ トは半導体製造プロセスにおいて一般的なものである。 ロボット16に対してアクセス可能であるように、ウエ ハのカセット32がロードロック34内にローディング され、ロードロック34は、次いで、密封状態とされ且 つ真空室10の圧力へ低下される。このことは、新たな ウエハのカセットを挿入する度に、真空室を大気圧へあ げることの必要性を減少させている。それ自身CAD設 計データ及び最適化したラインスキャン明細のデータベ ース44を包含するコンピュータ42からの制御下で動 作される制御システム40が、このシステムの動作を制 御する。該制御システムは、カラム制御エレクトロニク スCCE、画像/ラインスキャンプロセサ I/LSP、 フィルタメッシュドライブFMD、ステージ制御エレク トロニクスSCE、ウエハハンドラー制御エレクトロニ クスWHCE、真空ポンプ及びロードロック制御器VP /LLC、フラッドガン制御器FGCを包含している。 【0018】カラム20の対物レンズ側におけるフラッ ドガン24及び検知器26の配列のより詳細な状態を図 2に示してある。この場合には、例えばキンボールフィ ジックス (Kimball Physics) ELG5 等の適宜のフラッドガン124がカラム120の片側に 位置決めされており且つ対物レンズ142の上方におい てビームP内に位置決めされた偏向器140を介してカ ラムの一次ピームP内にフラッデングピームFを投影す べく配設されている。偏向器140は一対の平行なプレ ート144、146を有している。フラッドガン126 に最も近いプレート144は、アパーチャ148を有し ており、それを介して、フラッディング即ちフラッド用 ビームFが通過することが可能であり、且つ該プレート は接地電位に保持されている。他方のプレート146は 一次ビームPの経路に沿って且つウエハ上へフラッディ ングビームFを偏向させるために充分に高い電圧に保持 されている。二次電子検知器126が該カラムの片側に 位置されており且つ殆どの電子フラッディング状態にお いて数十ポルト(例えば、50-100V)に保持され ている電極構成体150によって保護されている。フラ ッディングピームの付与は、フラッドガン124の端部 に隣接する同様の電極構成体152を使用することによ るか又は電子供給源(不図示)近傍の内部電極を使用す ることによって、ターンオン及びオフさせることが可能

【0019】 該フラッドガンは、比較的低いエネルギの電子からなるピームを供給すべく動作する。 該エネルギ範囲の上限は、通常、約1.5 k e Vであると考えられている(このエネルギより高い場合には、該装置が、ア

ルミニウムからのプレムストロールング (Bremst rahlung) 照射又は規制されていない負の電荷に よって損傷される可能性がある)。二次電子の収率が1 より大きなエネルギ範囲において動作することが望まし いものと考えられている(エネルギは、2つの「クロス オーバー」の間である)。半導体ウエハにおける殆どの 物質の場合には、600eV乃至1.5keVの範囲内 であると一般的に考えられており、正確な範囲は、基板 物質及びウエハの製造段階に依存する。ウエハにおける フラッドガンのスポット寸法は、典型的に、50μm乃 至500μmの範囲内に調節可能である。 ビーム電流 は、1 n A 乃至30 μ A の範囲内に調節可能である。ス ポット寸法及びビーム電流は、両方とも、ウエハの興味 のある区域における測定可能な電圧コントラスト(数ボ ルト、典型的に1V未満)を得るために所望の電流密度 を提供するために両方とも調節される。

【0020】図3(a) - (d)は、フローティング (暗部)又は接地(明部)されている構成体を具備する I Cウエハの一部の電圧コントラスト図を模式的に示している。図3(a)は正しい配列状態を示している。図3(b)は位置Xにおいて不良のピア(via)を有する場合にどのように電圧コントラスト画像が表われるかを示している。この欠陥は光学的画像においては見ることができないものであり、その結果、構成体Aは接地と相対的にフローティングとなる。図3(c)は構成体Aにおける破断されたラインの影響を示している。構成体 Aは他方の接地された構成体へ正しく接続しているが、該ラインにおける破断が位置 Y を超えた部分が接地に対してフローティングすることを許容している。図3

(d) は意図したフローティング構成体を電気的に接地 されている構成体へ接続する位置とにおける電気的短絡 の影響を示している。図4(a)及び(b)は、同一の ものであることが意図されているメモリ装置の対応する 部分のSEMによって派生された電圧コントラスト画像 を示している。該デバイス即ち装置のうちの一方におけ る1つの欠陥が、構成体Qが図4(a)において接地さ れているものとして表われ且つ図4(b)においてフロ ーティングしているものとして表われることを意味して いる。注意すべきことであるが、その他の情報が存在し ない場合には、どちらの画像がエラーを有しているもの かを決定することは不可能である。このことは、該画像 を既知の欠陥のないデバイス(装置)の対応する画像と 比較することによって決定することが可能であり、又 は、他方のデバイスから1つ又はそれ以上の対応する画 像を採取し且つ光学的欠陥検知において使用したものと 同様の欠陥検知アルゴリムを適用することによって所要 の情報を与えることが可能である。一方、この構成体に 対するCADデータの解析は、構成体Qがこの製造段階 においてフローティングしているか又は接地しているか を告げることが可能である。

【0021】本発明の別の好適実施例においては、電圧コントラスト画像ではなくラインスキャンデータの解析によって欠陥の存在を決定することが可能である。このことを図5に示してある。図3(a)-(d)のラインSS又はTTに沿って電子ピームをスキャニングすると、図5に示した電圧コントラストデータ(接地電圧Vg又はフローティング電圧Vf)対スキャンライン上の位置が発生される。

【0022】未知のデバイス(b, c又はd)からの信 号と既知のデバイス(a)からの信号との間の差を得た 後に、残留信号(Dab, Dac, Dad)はエラーを 表わす。注意すべきことであるが、図3(c)に対する スキャンラインTTは、減算の後に残留信号(Dac) を示しておらず、従って欠陥は通常検知されない。然し ながら、スキャンラインSSは残留信号(Dac)を発 生し、それは欠陥を表わす。このことから、欠陥を検知 することを可能とするために本発明の場合には完全な画 像を得ることが必要でないことが理解される。何故なら ば、本方法は従来の光学的方法における場合のようにデ バイスの様相ではなくデバイスの電気的挙動に依存する ものだからである。設計データを使用することは、どの スキャンラインが同一の構成体をクロスするかを決定す ることを可能とし、且つ継続性を決定するために比較す ることが可能である。

【0023】ラインスキャニングアプローチにおいては、ウエハをステージ上の直交する方向(X)に移動いてせながら、電子ピームを1つの方向(Y方向)においてダイを横断して繰返しスキャンさせる。従って、ダイは1つの画像を得るために使用される周波数の典型的に使用される周波数の典型的に使用される周波数の典型的にしかの1でスキャンされ、即ち、スキャンラインは、ダイ当たりのスキャン数が10倍減少されていることは、ダインよりの大流でするファクターだけ処理時間がスキャンされるまで1つの方向にウエハを移動させ、次いで、次の行のダイへ1個のダイ位置移動させ、テージ運動方向を逆にさせることがより便利である。発使用してスキャンされ、即ち、ダイの1つの部分のみ

(「視野」)が任意の時間においてプレチャージされ、 次いでスキャンされ、次いで別の部分がプレチャージさ れ且つスキャンされ、且つそのダイが完了するまで以下 同様に行なわれる。この技術は、ダイのスキャニングが 完了する前に電荷が散逸する問題を回避するために使用 することが可能である。

【0024】任意のいずれか1つの視野をスキャンするために必要とされる全時間はプレチャージ時間とスキャニング時間に依存することが理解される。本明細書において記載したプレチャージアプローチはダイ上に電荷を付着させる上でより一層効率的なものであり、且つスキ

ャニングラインは離隔されているので、電圧コントラストデータを得るために必要な時間は電荷を付与するためにスキャニングビームを使用し、次いで解析のために画像を獲得する従来のアプローチよりも著しく短くさせることが可能である。上述した実施例の場合には、ある従来のシステムと比較して処理能力における改善が100倍となることが予測される。

【0025】本発明に基づいてウエハの欠陥を検知する のに適したシーケンスは以下の如くである。

【0026】セットアップ

(1) カラム下側のステージ上にロードロックを介して ウエハをローディングし且つステージ上に整合させる。

【0027】(2)電子ビームのセットアップ:フォーカスさせ、非点収差変動を決定し、フォーカスマップを用意し、両者によって発生されたSEM画像の比較によって一次ビーム及びフラッドビームを整合。

【0028】(3)ウエハとの電子ビームの整合/レジスタ。

【0029】(4) データベースからウエハ用の最適化 させたスキャンラインパターンのコンピュータファイル の検索。

【0030】動作

(1) ステージ運動の開始(X方向)。

【0031】(2)フラッドガンを使用して約1msの間、第一ダイにおける第一視野のプレチャージ。

【0032】(3)電子ビームでの第一視野の検査(Y 方向においてダイをスキャン)。

【0033】(4)第一視野に対する電圧コントラストデータの格納。

【0034】(5) X方向における次の視野のプレチャージ。

【0035】(6)電子ビームでの次の視野の検査。

【0036】(7)次の視野に対する電圧コントラスト データの格納。

【0037】(8)第一ダイが完了するまでステップ5 乃至7の繰返し及び電圧コントラストデータの格納。

【0038】 (9) X方向において次のダイに対するステップ2乃至8の繰返し。

【0039】(10)次のダイに対する電圧コントラストデータと前のダイ又は複数個のダイからの電圧コントラストデータの整合及び比較及び差の決定。

【0040】(11)ウエハ欠陥マップファイルにおいて差の位置を記録。

【0041】(12)整合及びピームフォーカスのモニタ。

【0042】(13) ウエハ上の最後のダイに到達するまでステップ2乃至12の繰返し。

【0043】(14)記録した欠陥数がそのウエハに対する所定の最大数を超える場合にフラグを立てる。

【0044】(15)より高い倍率の電圧コントラスト

画像で各欠陥性ネットを再検討し且つ基準(参照)画像 と比較し且つオペレータが再検討するために格納。

【0045】(16)次のウエハ。

【0046】上述した構成に対する種々の変形例を、本 発明の技術的範囲を逸脱することなしに構成することが 可能である。例えば、ダイ導体を電子ピームでプレチャ ージし、次いで、それを使用して電圧コントラストデー タを得ることが可能であり、即ち、プレチャージ及びプ ロービングの両方に対して同一の電子ビームを使用する ことが可能である。然しながら、このアプローチは、そ うでない場合にはラインスキャニングアプローチによっ て得ることの可能な改良した処理能力が得られないとい う欠点を有している。何故ならば、導体を荷電するため に電子ピームが最適化されておらず、従って、上述した フラッドガンがそうする場合よりも一層長い時間かかる からである。別の変形例は、1個を超える数のフラッド ガンを使用するものである。

【0047】上述した動作シーケンスは、ダイ全体のプ レチャージと、それに続いてそのダイに対する完全なス キャニング動作を行なうものを包含すべく変更すること が可能である。選択された特定のシーケンスは、ダイか らの電荷の散逸及びその結果発生する電圧コントラスト データの劣化等のファクターを考慮に入れながら、シス テム全体の処理能力を向上させるべく最適化させること が可能である。別の変形例は、全ての電圧コントラスト データをデータベース内に格納し且つ例えば別のコンピ ュータを使用して、特定のウエハに対して回収したデー タの全てを一度に比較及び/又は解析することである。 【0048】本発明の更に別の実施例について以下に説 明する。

【0049】図6は本発明に基づいてウエハの欠陥を検 知するためのシステム600の別の実施例を概略的に示 している。図6は、本システムの主要な要素を示すべく 簡単化されており、即ち、制御システムとプランカー (不図示) を具備する一次電子ガン605、電子カラム 610、制御システムとプランカー620とを具備する フラッドガン615、ビーム屈曲用レンズ622、ラス タースキャンコイル(又は、静電偏向器)625、二次 電子検知器630、二次電子検知器エレクトロニクス及 び制御器635、制御システム(不図示)を具備する二 次電子プラインド640 (例えば、電子フラッディング 期間中に検知器を保護するための図2の電極構成体15 0)、スキャニング制御システム645、充電制御電極 650、充電制御電極650を検査すべきウエハ660 と相対的に所望の電圧に維持するための電圧供給源65 5、ピーム屈曲用レンズを制御するための一次/フラッ ドピームスイッチング制御器665を示している。

【0050】ビーム屈曲用レンズ622を使用して、一 次ピームか又はフラッドビームのいずれかを、ピームカ ラム610の対物レンズ(図6においては示していな

い)の光軸へ選択的に整合させる。一次ガンプランカー は、使用されない場合に、一次ピームをプランク(ター ンオフ) させ且つ、必要である場合に、一次ピームをア ンプランク(ターンオン)させるために使用されてい る。フラッドガンプランカー620は、必要でない場合 に、フラッドピームをプランク(ターンオフ)させ、且 つ、必要である場合に、フラッドピームをアンプランク (ターンオン) させるために使用されている。フラッデ ィング期間中に二次電子を反発させ且つ二次電子が検知 器630に入ることを防止するために、電圧を二次電子 プラインド640へ印加させる。一次ピーム670のラ スター偏向のために通常使用されるスキャンコイルも、 充分なフラッド面積をカバーすることが可能であるよう に、フラッドピーム675を偏向させるために使用する ことが可能である。以下の実施例のうちの1つにおいて より詳細に説明するように、フラッドガン光学系のクロ スオーバー点の位置に依存して、小さなフラッドピーム スポットを得るためにフラッドピーム寸法を高度に縮小 させることが可能である。フラッドビームスポットがフ ラッディングによってカバーされるべき面積よりも小さ い場合には、所望の面積をカバーするためにスキャンコ イル625を使用してフラッドビームをラスター動作さ せる。フラッドピームをラスター動作させる別の理由 は、大きな面積にわたってフラッディングの一様性を得 るためであり、従って一様性はピーム形状とは独立的な ものである。

【0051】図7はカラム内にフラッドガンを包含する 図6のシステムの動作シーケンスを示したシステム制御 タイミング線図である。このタイミングシーケンスは画 像形成(又は部分的な画像形成)のための一次ビームを ウエハ上の電荷を制御するためのフラッドピームと同期 させるために制御システム(例えば、図1に示したよう な、コンピュータ42の制御下にある制御システム4 0) においてプログラムされている制御論理によって制 御される。即ち、ライン705で示したような制御論理 シーケンスは、画像形成のために一次ピームがスキャン される画像形成インターバル(期間)と、ウエハ表面の チャージアップを制御するためにフラッドビームが活性 化される充電制御インターバル(期間)を交互に発生さ せる。ライン710は一次ビームとフラッドビームとを 交互に発生させるためのビームスイッチング制御信号を 示している。画像形成インターバル期間中に、フラッド ピームプランカーがスイッチオンされ(ライン715参 照)、一方一次ピームガン605のプランカー及びフラ ッドピーム屈曲用レンズ622及び二次電子プラインド 640がスイッチオフされ(ライン720及び730参 照)、従って、一次ピーム670がウエハ660に対し て指向され且つ二次電子は検知器630へ到達すること が可能である。更に、画像形成インターパル期間中に、 ラスタースキャン用コイル625及び充電用制御電極6

50が画像形成のために所望されるそれらのプログラムされている値に設定される(ライン725及び730参照)。

【0052】充電制御インターバル期間中に、フラッド ビーム屈曲用レンズ622及び一次ビームガン605の プランカーがスイッチオンされ(ライン720参照)、 一方フラッドピームプランカーがスイッチオフされ(ラ イン715参照)、従って、フラッドピームが動作のた めに選択される。更に、充電制御インターバル期間中 に、二次電子プラインド640がスイッチオンされ(ラ イン735参照)、二次電子が検知器630になだれ込 むことを防止し、且つラスタースキャン用コイル625 及び充電用制御電極650は、フラッディングのために 所望されるそれらのプログラムされている値に設定され る (ライン725及び730参照)。図6及び7の例に おいては、一次ビームとフラッディングビームとによっ て同一のラスタースキャン用コイルが共用されるもので あることが仮定されているが、所望により、別個のコイ ルを設けることも可能である。更に、一次ピーム670 とフラットピーム675のデューティサイクル (ライン 710参照) は必ずしも同じものではないことが仮定さ れている。何故ならば、これらのビームは非常に異なる 電流及び目的を有しているからである。画像形成期間中 にフラッディング期間中とは異なる面積範囲をカバーす るための柔軟性を与えるために、画像形成インターバル とフラッディングインターバルとの間で異なるラスター スキャン用振幅とすることも可能である。

【0053】図8は本発明に基づいてカラム内にフラッドガンを有するシステムを示した概略断面図である。電子カラム(例えば、図1のカラム20及び図6のカラム610等)は、対物レンズ805を有しており、これを介して、一次ビーム及びフラッドビームが、上述した如く、交互に指向される。カラム内にフラッドガンを有する構成は多数の利点を提供する。それらの利点としては、例えば、一次ビームが短い作業距離810で動作することの能力及びフラッドビームと共通の「視野」を共用することの能力等がある。

【0054】図9及び10はカラム内にフラッドガンを有することのないシステムの概略断面図を示している。その他の使用のための従来の構成は、カラムと並置され且つカラム外部にフラッドガンを有している。これらの構成においては、フラッドガンビームは、一次ビームは、カラムのビーム光学系を共用するか又は光軸のセグメントを共用する。カラムに隣接してフラッドガンを有する構成の場合には、カラムに隣接してフラッドガンを有する構成の場合には、カラムに関接してフラッドガンを有する構成の場合には、カラムに関接してフラッドガスを有する情域の場合には、カラムに関連することが可能の方面のを関節を関節を関節を関節を関節を表している。

作業距離が図9におけるように大きなものである場合には、画像分解能が劣化する。ステージが図10におけるように移動せねばならない場合には、ウエハをフラッディングすることに関連する時間オーバーヘッドが高く、ステージの移動は、典型的に、600ミリ秒と2秒との間であり、典型的な画像形成時間よりも1桁大きな値である。

【0055】図11は本発明に基づいて、カラム内にフ ラッドガンを具備すると共にフラッドピーム屈曲用レン ズを具備するシステムの概略断面図である。図11はフ ラッドビーム光学系の要素が図示されているフラッドビ ーム軌跡面内における状態を示している。好適実施例に おいては、フラッドビーム屈曲用レンズは、フラッドビ ーム675を屈曲させ且つスイッチさせるべく作用する 一対の同心状の部分的球状電極1105及び1110を 有している。図12はフラッドビーム軌跡面における電 極1105及び1110の断面を示しており、図13は 図12のA-A線に沿ってとった断面を示している。動 作のためにフラッドビームを選択するために、電極11 05と1110との間に電圧を印加させる。一次ビーム 670を選択するためには、電極1105及び1110 が接地され、従って一次ピーム670は影響を受けるこ となく電極1105における開口1115を介して通過 することが可能である。図11に示したように、フラッ ドガン615からのフラッドピーム675は、整合偏向 器1120を介して通過し、オプションの整形用アパー チャ1125を介して通過し、アインツェル(Einz e 1) レンズ1130を介して通過し、且つオクタポー ル (octapole) 1135を介して通過し、屈曲 用レンズ622へ到達する。適当な電圧が屈曲用レンズ 622の電極1105と1110との間に印加された場 合には、フラッドピーム675がカラム軸へ屈曲され且 つ整合偏向器1140を介して通過し、ウイン(Wie n) フィルタ1145を介して通過し且つ対物レンズ8 05を介して通過し、ウエハ660の表面上の所定の領 域をフラッディングさせる。

【0056】屈曲用レンズ622はフラッドビーム675を同時的に偏向させ且つフォーカス即ち集束させる。該レンズの屈曲角度は電極1105及び1110の角度(図12における θ)によって決定される。フラッドビーム675をカラム軸へ屈曲させるために、印加電圧がフラッドビームの電子のエネルギレベルに対して調節される。該印加電圧は、約数十乃至数百ポルトであると推定される。

【0057】フォーカシングが図15及び16に示されている。図15は倍率が低く且つウエハにおけるフラッドビームスポットが小さい場合を示している。図16は倍率が高く且つウエハにおけるフラッドビームスポットが大きい場合を示している。屈曲用レンズの画像(図15及び16における位置p3におけるクロスオーバー)

がどこに形成されるかを決定するために、屈曲用レンズ のオプジェクト(フラッドガン615によって形成され る位置p1におけるクロスオーバー)が、図15におけ るように、電極1105及び1110から離れる方向に 移動させるか又は図16におけるように電極1105及 び1110へ近づけて移動させる。フラッドガン615 と相対的なオブジェクトクロスオーバー(位置 p 1)の 位置は、フラッドガン615のフォーカシングによって 決定され、それは、フラッドガン615内のフォーカシ ング電極(不図示)へ印加される電圧によって制御され る。フラッドガンクロスオーバー(位置p1)がフォー カス即ち集束され且つ屈曲用レンズ622によって位置 p3へ「経路付け」される。屈曲用レンズ622の倍率 は、オプジェクト距離(plからp2への距離)に対す る画像距離 (p2からp3への距離) の比によって推定 することが可能である。図16におけるようにフラッド ガンのフォーカシングを弱めると、屈曲用レンズ622 による倍率が高くなる。何故ならば、p1とp2との間 の距離が短くなり、一方 p 2 と p 3 との間の距離が長く なるからである。同様に、フラッドガンフォーカシング を弱めることは、更に、対物レンズの倍率を一層高くす る。何故ならば、p3とp4との間の距離が短くなり、 一方 p 4 と p 5 との間の距離は殆ど不変のまま維持され るからである。

【0058】従って、ウエハにおけるフラッドピームス ポットはフラッドガンのフォーカシング即ち集束状態を 調節することによって制御することが可能である。フラ ッドガンのフォーカシングを弱めると、全体的な倍率が 一層高くなり、従ってフラッドピームスポットが一層大 きくなる。微細なフラッドビーム端部の画定が所望され る場合には、フラッドガンのクロスオーバー点において オプションとしての整形用アパーチャ1125を挿入す ることが可能である。図17は整形用アパーチャ112 5を通過する前の、ビーム幅を横断しての電子の分布と してのフラッドビームの形状1700を示している。図 18は、整形用アパーチャ1125を通過した後の、ビ ーム幅を横断しての電子の分布としてのフラッドビーム の形状1800を示している。図11に示した構成要素 のうちの幾つかは、機械加工及び組立ての不完全性を補 償するために採用されている。整合偏向器1120は、 フラッドピームをオプションとしての整形用アパーチャ 1125に対して、又は屈曲用レンズ622に対して整 合させるために使用することが可能である。オクタポー ル1135は、非点収差を補正すべく作用し且つ屈曲用 レンズ622に対してピームを整合させるために使用す ることも可能である。整合偏向器1140はフラッドビ ームを対物レンズ805へ整合させるべく作用する。

【0059】フラッドピーム屈曲用レンズ622の電極に対するその他の形態とすることも可能である。例えば、該電極対は、上述したような同心状の部分的球状形

状ではなく、同心状の部分的円筒形状のものとすること が可能である。フラッドピーム軌跡面内の円筒構成の断 面は、球状電極構成に対するものと同一であり、従っ て、図12に示したものと同一である。光学系も、これ ら2つの構成に対しフラッドピーム軌跡面内においては 同一である。図14は図12のA-A線に沿ってとった 断面であり、フラッドビーム軌跡面に対して直交する面 内における円筒状の電極フラッドピーム屈曲用レンズを 示している。フラッドピーム軌跡面に対して直交する面 内においては、フラッドビームは球状電極によって偏向 され且つフォーカスされるが、円筒状電極によっては偏 向されるに過ぎない。その結果、円筒電極構成が使用さ れる場合には、長尺状の断面のフラッドピームが発生さ れる。この場合には、ウエハ表面において一様なフラッ ドのカバレッジ即ち範囲を得るために該フラッドビーム をラスタースキャンさせることが可能である。

【0060】上述したフラッドガンスポット寸法及びビ ーム電流パラメータは、ウエハを検査する場合に遭遇す る多くの場合に適切なものである。然しながら、その他 の適用例は高電流フラッディングから有益的な効果を得 ることが可能である。従って、フラッドガン構成に対す る1実施例は、数百µAの範囲内のフラッド電流を発生 するために極めて高い電流の電子ガンを採用することで ある。2. 5 mmスポットで約400μAの電流を供給 することの可能な例えばキンボールフィジックス(Ki mball Physics) のEFG-8又はFRA -2x1-2等の高ピーム電流フラッドガンがこの適用 例に対して理想的なものである。ビームがレンズ622 のビーム屈曲用電極に入る前に、サブミリメーター即ち 1ミリメーター未満のクロスオーバースポットを発生す るために、該ガンからのスポットを縮小させるためにフ ォーカシングレンズ(例えば、アインツェル(Einz el)レンズ1130)を使用することが可能である。

【0061】この高電流構成は、例えば、金属ストリンガ又は汚染物架橋によって低抵抗の短絡(数十kΩ程度の抵抗値)等のそうでなければ検知することが困難な欠陥を検知することを容易なものとさせる。図19は導体から基板への抵抗性短絡を持ったウエハの一部の一例を断面で示している。このような見つけることが困難な欠陥を検知することは、それが進化されたデバイス製造

(0.35ミクロン以下の技術)においてますます一般的なものとなるので、重要である。このような欠陥は極めて小さく、それらは光学的顕微鏡によって検知することは不可能である。それらは荷電粒子顕微鏡で見ることが可能であるが、荷電粒子顕微鏡は高い倍率で動作する場合に、その視野は非常に小さいので、それを見つけ出すことは極めて困難である。一方、電圧コントラスト荷電粒子ビームシステムは、これらの欠点をこうむることはない。何故ならば、それは、微小な欠陥自身を検知するものではなく欠陥の結果を見つけ出すべく構成されて

いるからであり、この場合には、微小な欠陥に起因する 微小回路に関する電圧コントラスト変化を容易に検知することが可能だからである。電圧コントラストシステム がこれらの欠陥を検知するためには、該システムは、フローティング状態にある導体と接地状態にある導体との 間の電圧コントラストを確立するために導体をチャージアップ即ち充電することが可能でなければならない。数 百μAの電流を供給することの可能なフラッドガンを使用することは、数十kΩ程度の低い低抵抗短絡を検知することを可能とする。

【0062】このような高電流のフラッドガンを使用する別の理由は、例えば、SRAMメモリネットワーク等の大きなフローティング導体ネットワークに関する短絡を検知するためである。図20は電気的リークを有する導体の大きなネットワークを具備するウエハの一部の概略断面図である。この場合には、各セルからの小さなリークが蓄積して、該ネットワークをチャージアップするのに高電流のフラッドガンが必要となるような大きなネットワークからのリークとなっている。

【0063】高電流フラッドガン構成は、更に、例えば 図21のネットワーク2105及び2110等の2つの 大きなフローティング導体ネットワーク間を架橋する欠 陥を検知するような非常に困難な場合の検知をも可能な ものとさせる。このタイプの欠陥を検知するためには、 例えば2120及び2125等の導体パッドをデバッグ 目的のために各ネットワーク内に設けることが可能であ る。該導体パッドは、それが正方形である場合には、各 辺が数ミクロン乃至数十ミクロンとすることが可能であ る。回路をテストするために、該ネットワークのうちの 一方をそのネットワークに対するデバッグパッドをフラ ッディングさせることによって最初にチャージアップさ せる。例えば、ネットワーク2105をデバッグパッド 2120をフラッディングさせることによってチャージ アップさせる。次いで、該システムは、一次ビームを使 用して他方のネットワーク2110の電圧コントラスト を検査する。第二ネットワーク2120が充電されたこ とが判別される場合には、それら2つのネットワークの 間に短絡が存在することとなる。別の技術としては、デ バッグパッドに対して機械的プローブ又はプローブカー ドを降下させ且つフラッドガンで充電させる代わりに外 部電源で導体電圧を上昇させることによるものである。 然しながら、これらの技術は、機械的な位置決め及び整 合に起因して処理能力が低く且つ機械的接触に起因して 粒子汚染が発生するという欠点を有している。

【0064】以上、本発明の具体的実施の態様について詳細に説明したが、本発明は、これら具体例にのみ限定されるべきものではなく、本発明の技術的範囲を逸脱することなしに種々の変形が可能であることは勿論である。例えば、本発明を、電子フラッドガン及び電子ピームプローバーを使用する場合について詳細に説明した

が、例えば、フォーカストイオンピーム技術、又は機械 的、光学的又は原子カプローブ等のその他の荷電粒子技 術を使用することも可能である。電荷を付与するその他 の手段としては、直接的電気的接触又は電界アプローチ 等がある。

【図面の簡単な説明】

- 【図1】 本発明に基づいてウエハの欠陥を検知するシ ステムを示した概略図。
- 【図2】 図1の構成において使用するのに適した電子 ピームカラムのフラッドガン、二次電子検知器及び対物 レンズの詳細な構成を示した概略図。
- 【図3】 (a) 乃至(d) は異なる欠陥を有するIC の電圧コントラスト画像を示した各概略図。
- 【図4】 (a) 及び(b) は欠陥を有する場合及び欠陥を有しない場合のICの一部のSEM顕微鏡写真の各概略図。
- 【図5】 図3 (a) (d) における構成から得られるラインスキャンデータを示した概略図。
- 【図6】 本発明に基づいてウエハの欠陥を検知するためのシステムを示した概略図。
- 【図7】 図6のシステムの動作シーケンスを示したシステム制御タイミング線図。
- 【図8】 本発明に基づいてカラム内にフラッドガンを 有するシステムを示した概略断面図。
- 【図9】 カラム内にフラッドガンを有することのない システムを示した概略図。
- 【図10】 図9のシステムの動作を説明するのに有用な概略図。
- 【図11】 本発明に基づいてカラム内にフラッドガン を具備しており且つフラッドビーム屈曲用レンズを具備 するシステムを示した概略図。
- 【図12】 本発明に基づくフラッドピーム屈曲用レンズを示した概略図。
- 【図13】 本発明に基づく球状電極フラッドピーム屈曲用レンズを示した図12のA-A線に沿ってとった概略断面図。
- 【図14】 本発明に基づく円筒状電極フラッドビーム 屈曲用レンズを示した図13のA-A線に沿ってとった 概略断面図。
- 【図15】 小さなフラッドスポットを発生するために 低倍率に設定したフラッド光学系を具備する図11のシ ステムを示した概略図。
- 【図16】 大きなフラッドスポットを発生するために 高い倍率に設定したフラッド光学系を具備する図11の システムを示した概略図。
- 【図17】 本発明に基づいてアパーチャを通過する前のフラッドピームの形状を示した概略図。
- 【図18】 本発明に基づいてアパーチャを通過した後のフラッドビームの形状を示した概略図。
- 【図19】 導体から基板への抵抗性短絡を具備するウ



エハの一部を示した概略断面図。

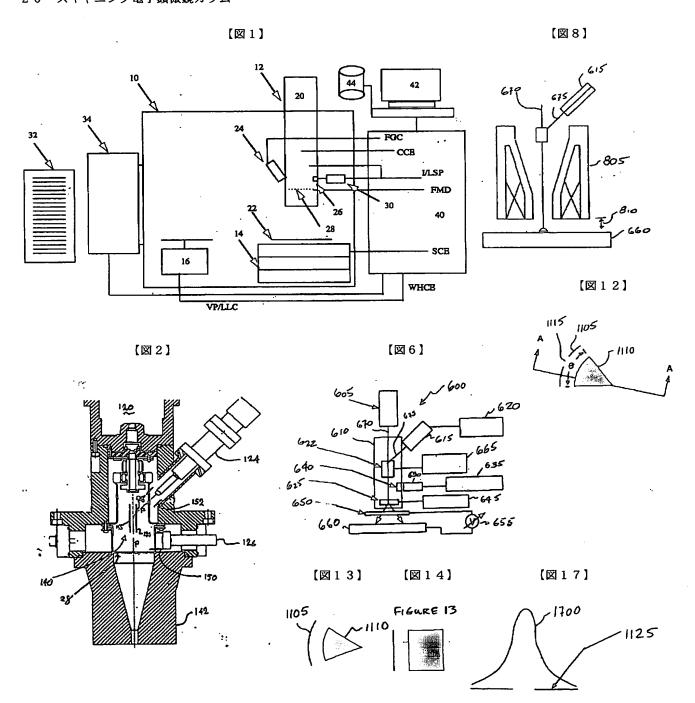
【図20】 電気的リークを有する大きな導体のネット ワークを具備するウエハの一部を示した概略断面図。

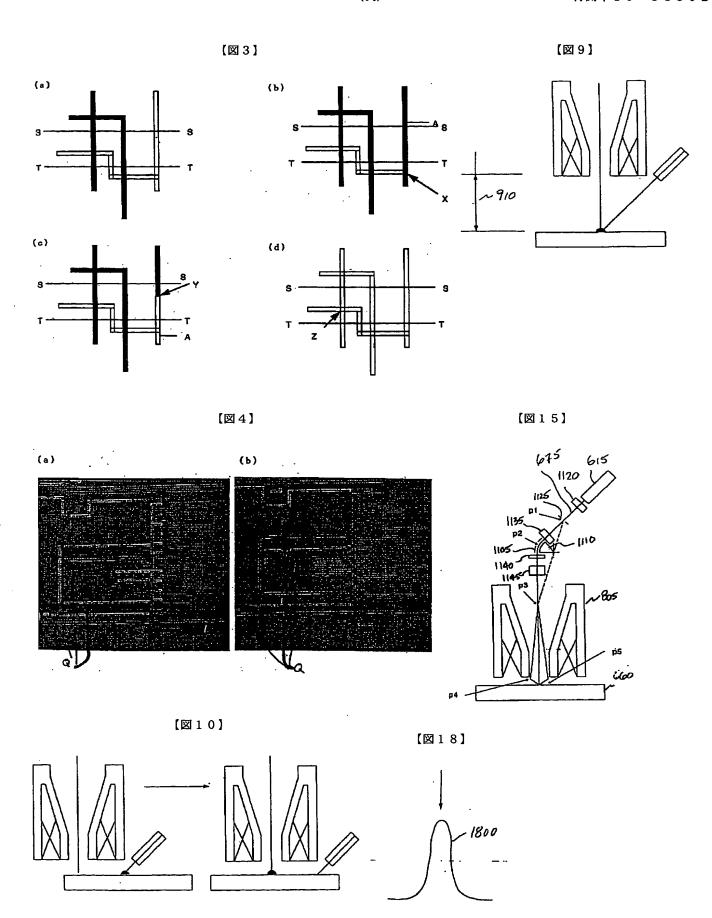
【図21】 複数個のフローティング導体ネットワーク 間に短絡を有するウエハの一部を示した概略断面図。

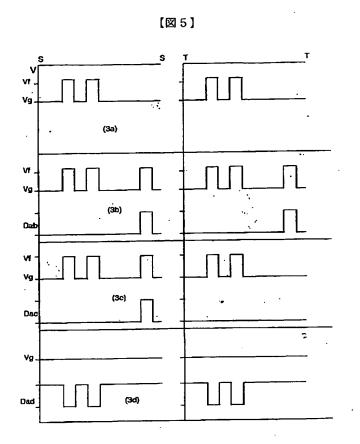
【符号の説明】

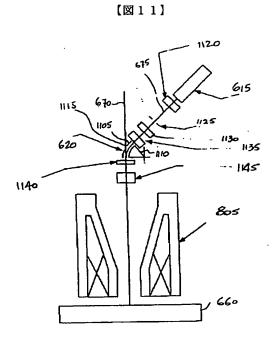
- 10 真空室
- 12 電子ピーム装置
- 14 ステージ
- 16 ウエハ取扱いロボット
- 20 スキャニング電子顕微鏡カラム

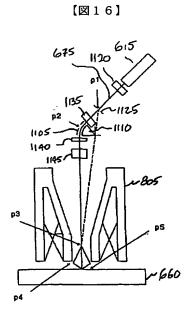
- 22 ウエハ
- 24 電子供給源(フラッドガン)
- 26 二次電子検知器
- 28 フィルターメッシュ
- 30 高電子増倍管
- 32 ウエハカセット
- 34 ロードロック
- 40 制御システム
- 42 コンピュータ
- データペース

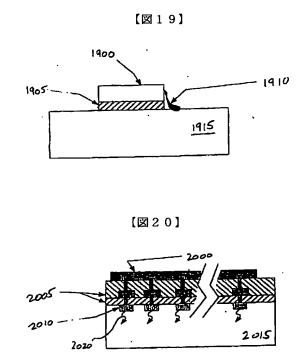




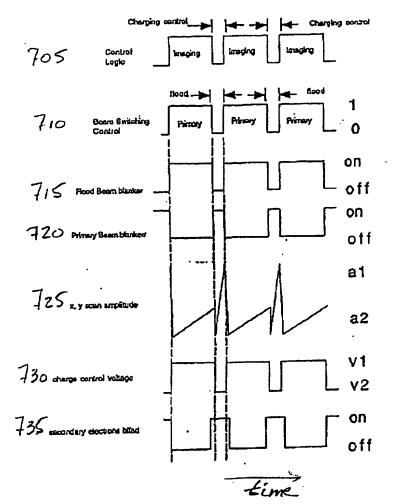




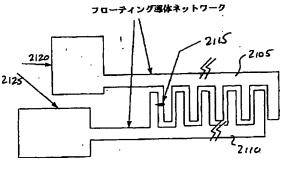








【図21】



フロントページの続き

(51) Int. Cl. 6

識別記号

G01R 1/06

31/302

// H 0 1 J 37/28

(72)発明者 チウォエイ ウエイン ロ アメリカ合衆国, カリフォルニア 95008, キャンベル, オレステス ウ エイ 2039

FΙ

G 0 1 R 1/06

F

H 0 1 J 37/28

Α

G 0 1 R 31/28

L

(72)発明者 ルイス カミロ オルウエラ アメリカ合衆国, カリフォルニア サン ノゼ, コンコルド ア ベニュー 770, ナンバー 4

(72)発明者 リ ウォン

アメリカ合衆国、 カリフォルニア 95131, サン ノゼ, グッディー レ ーン 1537